# 小行星防御动能撞击效果评估

#### 张韵, 刘岩, 李俊峰

(清华大学 航天航空学院,北京 100084)

摘 要: 以动能撞击防御潜在威胁小行星概念为背景,采用物质点法(Material Point Method, MPM)模拟了铝弹高 速撞击S型小行星的过程,将撞击结果导入引力N体--离散元动力学模型中,对其后续演化过程进行仿真,并分析了撞击后 碎片对地球的威胁指数。结果显示小行星在高速撞击的作用下部分破碎,大量碎片以与撞击方向相反的速度向外喷射,从 而提升了小行星的撞击偏移效果。研究采用了两种不同结构的小行星模型:完整结构(monolithic structure)的小行星在遭 受撞击后会喷射出比原小行星小得多的碎片,而碎石堆结构(rubble-pile structure)的小行星在撞击作用下可分裂成大小和 速度分布较为均匀的碎片。威胁指数的分析表明动能撞击方式确实有效减小了小行星的威胁程度,撞击后的最大剩余碎片 可被成功偏移至安全轨道,但仍有部分碎片会与地球相撞。与完整结构相比,针对碎石堆结构小行星的撞击防御的总体效 果更好,次生灾害主要为大质量碎片的撞击。研究方法可用于未来开展防御小行星的动能撞击任务的撞击条件选择和撞击 结果预估。

关键词:小行星防御;高速撞击;物质点法;引力N体方法
 中图分类号:V419.9
 文献标识码:A
 文章编号:2095-7777(2017)01-0051-07
 DOI:10.15982/j.issn.2095-7777.2017.01.008

引用格式:张韵,刘岩,李俊峰.小行星防御动能撞击效果评估[J].深空探测学报,2017,4(1):51-57.

**Reference format:** Zhang Y, Liu Y, Li J F. Evaluation of effects of kinetic impact deflection on hazardous asteroids [J]. Journal of Deep Space Exploration, 2017, 4 (1) : 51-57.

# 0 引 言

太阳系中的小行星多数运行于火星与木星轨道间 的小行星主带。由于受到大行星引力摄动的影响,部 分小行星迁移到距地球较近的轨道,被称为近地小行 星(Near-Earth Asteroids, NEAs)。NEAs容易受地 球引力摄动而频繁改变轨道,甚至撞击地球。其中, 日心轨道与地球轨道的最近距离在0.05 AU以内,并 且直径大于140 m(足以穿透大气层,并造成较大伤 害)的NEAs被认为是撞击地球的潜在威胁小行星 (Potentially Hazardous Asteroids, PHAs)<sup>[1]</sup>。

近40年来,各国科学家积极开展NEAs和PHAs的 搜寻计划,如Spacewatch<sup>21</sup>、卡特林那巡天系统(Catalina Sky Survey)<sup>[3]</sup>、林肯近地小天体研究(Lincoln Near-Earth Object Research, LINEAR)<sup>[4]</sup>等。美国国家航空 航天局(National Aeronautics and Space Administration, NASA)还在2009年末发射了NEOWISE红外 探测飞船<sup>[5]</sup>。目前,已发现了1700多颗潜在威胁小行 星。例如,2004年发现的直径370 m的小行星Apophis, 2008年时估计其将在2029年4月13日与地球相距大约仅

收稿日期: 2017-01-23 修回日期: 2017-02-15 基金项目:国家自然科学基金资助项目(11572166) 6个地球半径,地球引力将在此次遭遇中对其轨道产生 重大且难以预测的改变,预计约有1/45 000的概率在 2036年4月撞击地球<sup>(6)</sup>。在最近的观测中,Apophis的撞 击概率有所下降,它很有可能仅与地球擦肩而过,不 会带来灾难性的撞击事件。

即使Apophis不会撞击地球,防御小行星重大陨击 仍是人类终将面对的挑战。对于小行星的防御,目前 相关研究人员已提出了多种解决思路和方法,如引力 拖车、质量驱动、聚焦太阳能、Yarkovsky效应、小推 力推进、激光烧蚀、核爆拦截、动能撞击等<sup>[7]</sup>。这些方 法大致可以分为以下两种:偏移小行星轨道和摧毁或 部分摧毁小行星。Rogers等<sup>[8]</sup>定性分析了聚焦太阳能、 电推进、化学推进(多次脉冲)、核推进、激光烧 蚀、核爆和动能撞击等方法的效率,认为核爆是应对 大尺寸天体或快速响应问题最有希望的方法,动能撞 击则居其次。Sanchez等<sup>[9]</sup>对引力拖车、质量驱动、聚 焦太阳能、小推力推进、核爆和动能撞击等方法进行 近似建模,通过多目标优化法对其偏离距离、初始质 量、任务时间、技术成熟度4个方面的指标进行比较, 得出聚焦太阳能和核爆拦截的前三项指标较有优势, 但核爆的技术成熟度要高,动能撞击和小推力在偏移 小质量天体轨道方面性能相当,而前者更适合时间紧 迫的任务,质量驱动的效果稍差,技术也更不成熟。 综上所述,核爆的效率最高,但在太空中用核武器无 技术经验可鉴,并且核爆被外太空国际公约所禁止, 近地轨道上使用核武器对人类也相当危险;而动能撞 击的技术成熟度最高,并且太空中的动能撞击方式 在NASA2005年7月的深空撞击任务(Deep Impact Mission)中也得到了验证,相比之下较为切实可行。

动能撞击方法防御小行星的最大风险是可能导致 小行星分裂成仍有甚至更具威胁的多块小天体,引发 更大的次生灾害。目前认为,部分小行星是由岩石或 金属组成的完整结构体(monolithic structure),而多 数则是在引力作用下聚集在一起的碎石堆结构体 (rubble-pile structure)<sup>[10]</sup>。高速撞击模拟和实验研究 表明小行星的内部结构对撞击结果有着至关重要的影 响[11-15]。由此导致的撞击生成碎片大小和速度分布的不 同将间接影响到动能撞击防御的效果。本文将根据碎 石堆结构小行星和完整结构小行星的结构特征分别建 模,采用物质点法研究其在撞击作用下的动力学响应 特性,再通过引力N体(N-body)-离散元动力学模型 模拟撞击形成的碎片在太阳系高精度模型中的轨道演 化情况。重点关注撞击后碎片的分布情况及其对地球 威胁程度的变化,为威胁天体的预测和规避提供有效 参考。

# 1 数值模拟方法与参数设置

本文对动能撞击防御小行星的全过程进行了模 拟。该过程主要分为两个阶段:高速撞击破碎阶段和 引力演化阶段。鉴于动能撞击器与小行星的相对撞击 速度可达数千米每秒的量级,第一阶段主要涉及超高 速撞击过程。在此阶段,小行星结构会产生强烈的塑 性变形以及断裂破碎。由于冲击载荷幅值远大于小行 星自身的引力,本阶段可忽略小行星的组成材料间的 相互引力作用。第二阶段则主要考虑撞击生成的碎片 相互间的引力和接触作用,推演它们在绕日轨道的运 动情况。由于此阶段中碎片的相互接触作用主要为在 引力聚合作用下的低速碰撞,可忽略材料的塑性变 形,仅需考虑弹性接触。本节对研究所采用的这两种 数值模拟方法进行介绍。

#### 1.1 高速撞击破碎阶段

本研究采用冲击爆炸三维物质点法(Material Point Method, MPM)数值仿真软件MPM3D对撞击破碎阶段进行模拟<sup>[16]</sup>。物质点法是一种无网格粒子类方法,其采用拉格朗日质点和欧拉网格双重描述,充分结合了二者的优点,避免了欧拉法在界面跟踪和非线

性对流项处理方面的困难以及拉格朗日法因网格畸变 而产生的数值困难,在处理冲击、爆炸、流固耦合等涉 及大变形和材料破碎的问题时具有明显的优势。MPM3D 已成功应用于模拟超高速碰撞下材料与结构的力学行 为<sup>[7:18]</sup>。与目前常用于模拟小行星结构冲击动力学行为的 光滑粒子流体动力学(Smoothed Particle Hydrodynamics, SPH)方法<sup>[1-13]</sup>相比,物质点法能够更为高效准确地模 拟高速撞击过程,并较为准确地复现撞击后的碎片分 布<sup>[19-20]</sup>。

考虑到近地小行星中大多数为S型小行星,小行星 材料模型采用Holmquist-Johnson-Cook模型<sup>[21]</sup>。该模型 中考虑了孔洞坍塌的影响,可模拟脆性岩石材料在大 变形、高应变率和高压下的行为。撞击器模型采用Al6061 材料,其力学行为用Johnson-Cook强度模型和Mie-Grüneisen状态方程描述<sup>[19]</sup>。由于冲击载荷的短历时特 征,此阶段总历时一般不超过1 s<sup>[12]</sup>。为准确获取小行 星遭受撞击后的碎片分布,本研究中该阶段物理过程 总历时为3 s。

#### 1.2 引力作用下的演化阶段

引力N体问题是天体力学的经典问题。对于N大于 2的相互引力作用系统,无法通过解析的方法进行求 解,对于该系统的研究必须依靠数值积分方法。同 时,为了考虑碎片之间的低速碰撞和引力再聚合过程 的接触作用,我们将N体模型与离散元方法中的软球 动力学模型(Soft-Sphere Discrete Element Method, SSDEM)相结合,开发了并行N-body/SSDEM代码对 撞击后碎片的引力演化阶段进行模拟<sup>[22]</sup>。碎片间的弹 性接触采用线弹性--阻尼模型描述<sup>[22]</sup>。由于撞击后构成 单块碎片的未完全损坏粒子之间仍可承受一定的拉伸 强度,模型中以线弹性粘附力的形式对此进行处理。 除了太阳引力作用外,模型中还考虑了八大行星和月 球的引力作用对碎片于绕日轨道演化的影响。

#### 1.3 两个阶段的物理量转换

撞击破碎阶段结束后,可统计出所生成碎片的质 量、密度、位置和运动情况,并将其作为引力演化阶 段的初值。为保证计算精度,撞击破碎阶段的模型粒 子数高达10<sup>6</sup>量级,而引力演化阶段中的计算量会随着 N的增大而指数增长。为了减小计算量,在转换过程 中还采用了合并算法,将非损伤区域的颗粒进行合并 (详见3.1节)。此外,在模拟过程中,当一个相对稳 定的颗粒聚合物形成时,通过动量守恒定律将该颗粒 体系合并成一个单独颗粒,进一步减少计算量。

# 2 小行星模型及防御问题的参数设置

考虑到实际PHAs的半径分布以及动能撞击防御方

法的能力范围,本研究以百米量级的小行星作为防御 目标,此量级小行星的撞击当量约为10<sup>4</sup>(MT)<sup>[23]</sup>,相 当于二战末期于广岛投掷的原子弹当量的10<sup>6</sup>倍。所模 拟小行星质量设为1.598 5×10<sup>11</sup> kg,密度为2.44 g/cm<sup>3</sup>。 撞击器的直径设为10 m,密度为2.77 g/cm<sup>3</sup>。小行星和 撞击器的形状均假设为球形。为保证数值解的收敛性 和准确性,在撞击分裂阶段分别采用约10<sup>6</sup>和10<sup>2</sup>个粒子 模拟小行星和撞击器。



(a) 完整结构小行星



(b)碎石堆结构小行星(其中颜色表示该石块与 小行星中心的距离)

图 1 两种不同内部结构小行星与撞击器初值构型 Fig. 1 Initial configuration of impact geometry for two different internal structures

图 1中给出了撞击前的小行星结构1/4剖面图。碎 石堆结构由随机分布的石块在引力作用下聚合形成。 其中最大石块直径为50 m,最小石块直径为12 m。由 于碎石堆结构内部存在高达约40%的空隙,为保持与 完整结构材料密度和总体质量的一致,碎石堆结构小 行星的整体半径要大一些。除初始模型外,模拟中的 其他设置对于两种结构均相同。

模拟所假设PHA的轨道根数如表 1 所示。该小行 星与地心最近距离可达约5 000 km,对地球构成撞击 威胁。撞击防御提前时间设为10年,则相应的防御速 度改变量的最低要求约为1 cm/s。因此,为了达到防御 要求,撞击器的速度设为2 km/s。为达到最大偏移的效果, 撞击方向选为沿着小行星轨道速度方向反向撞击。

表1	PHA轨道根数
表1	PHA轨道根数

Table 1 Orbital elements of the hypothetical PHA

a/AU	е	i/ (°)	Ω/ (°)	ω/ (°)
1.726	0.571	1.218	253.964	73.162

# 3 数值模拟结果

#### 3.1 高速撞击破碎阶段

图 2中展示了撞击后小行星的结构特征和材料失效区域。结果显示小行星在高速撞击的作用下部分破碎,大量碎片以与撞击方向相反的速度向外喷射,从而有可能提升小行星的撞击偏移效果。此外,由于反射波的影响,完整结构的小行星在相对撞击地点的背面还产生了大量裂纹和失效区域。而碎石堆结构的小行星能够通过内部的孔隙结构分散撞击产生的应力波的能量,使得应力波在传播过程中快速衰减,从而将结构损伤控制在撞击区域附近。



(a) 完整结构小行星



(b)碎石堆结构小行星

图 2 两种不同内部结构小行星遭受高速撞击结果(其中红色粒子表示 完全损伤区域)

Fig. 2 Last instant of the fragmentation phase after impact (red is fully damaged part) for two different internal structures

将物质点法得到的撞击后碎片的物理参数和运动 情况转换到引力N体模型中继续推进其演化过程。在 引力演化阶段,由于计算量随着N的增大呈指数增加 的趋势,为减小计算量而又不损失精度,在将物质点 法输出数据导入到引力N体模型的时候利用物质点法 的背景网格对网格内的粒子进行合并,可将计算量减 小至10<sup>5</sup>数量级。同时,考虑到撞击后存在大块的未分 裂碎片,模型粒子可以在这些大块碎片中继续合并。 通过分层树结构对撞击结束场景中的粒子进行统计, 如果某一区域所包含的所有粒子属于同一石块且均未 完全损伤,则将这些粒子按动量守恒定律合并成一个 质量、密度相当的颗粒。由此,计算量可进一步减小 至10<sup>4</sup>数量级。图 3是合并后的两个模型示意图。所演 示模型即为引力演化阶段的初值场景。



(a) 完整结构小行星



(b)碎石堆结构小行星

图 3 两种不同内部结构小行星于引力演化阶段的初始设置(其中红色 粒子表示完全损伤区域)

Fig. 3 First instant at the beginning of the gravitational phase which is converted from the output of fragmentation phase impact (red is fully damaged part) for two different internal structures

#### 3.2 引力作用下的演化阶段

本文对撞击后产生碎片在各自绕日轨道和相互引 力作用下的长期演化情况进行了模拟。为确保对碎片 分布情况评估的准确性,整体物理演化时间超过1年。 本节根据小行星撞击常用的评价指标,介绍动能撞击 防御PHA全过程仿真的结果。

#### 3.2.1 最大剩余碎片

最大剩余碎片是指在撞击演化阶段完成后,通过 引力再聚集过程形成的最大碎片,这通常是由大量碎 石组成的聚合体,通过分析其速度改变量可对偏移程 度进行评估。表 2给出了本文所用算例中最大剩余碎 片的信息,其中*M*<sub>I</sub>表示最大剩余碎片质量,*M*<sub>target</sub>表 示目标小行星的质量,Δν<sub>t</sub>、Δν<sub>n</sub>、Δν<sub>h</sub>分别表示沿轨道 速度方向、垂直轨道速度方向和轨道法线方向的速度 增量。可以看出,最大剩余碎片的速度改变量已超过 防御要求,采用动能撞击防御方法能够较好地规避PHA 的大部分质量。其中,由于自身的离散结构特性,碎 石堆结构的逃逸碎片质量要比完整结构的大,而逃逸 碎片所带来的动量增量使得最大剩余碎片的偏移效果 也得到了提升。

#### 表 2 最大剩余碎片质量和速度增量

Table 2 Summary of the largest remnant's mass and velocity increment

结构模型	$M_{\rm lr}/M_{\rm target}$	$\left[\Delta v_{\rm t}  \Delta v_{\rm n}  \Delta v_{\rm h}\right] /  ({\rm m} \cdot {\rm s}^{-1})$
完整结构	0.905	[-0.090 -0.003 -0.003]
碎石堆结构	0.853	[-0.127 -0.003 -0.012]

#### 3.2.2 碎片大小速度分布特性

图 4给出了撞击后碎片累计大小分布曲线。坐标 横轴表示碎片的等效直径,纵轴表示直径大于给定数 值的碎片个数。可看出撞击后的逃逸碎片的大小跨度 较大,仍有数量可观的、能对地球造成撞击伤害的碎 片(直径大于10 m)存在。其中完整结构的小行星在 遭受撞击后会喷射出比原小行星小得多的碎片材料, 而碎石堆小行星在撞击作用下可分裂成大小分布较为 均匀的碎片。后者的碎片大小分布主要取决于原碎石 堆结构的碎片构型分布。



图 4 两种结构的小行星撞击产生的碎片大小累计个数分布(由于受到颗粒合并算法的影响,直径小于5 m的碎片大小分布并不能反映真实情况)
 Fig. 4 Cumulative diameter distribution in log-log plots for the fragments of the monolithic target and the rubble-pile target (due to the merge algorithm, the number of small fragment, i.e. D < 5 m, is not accurate)</li>

图 5展现了撞击后碎片的累计速度改变量大小分 布曲线(速度绝对值为相对于原PHA轨道的相对速度 大小)。坐标横轴表示碎片从撞击中获得的速度改变 量大小,纵轴表示速度改变量大小大于对应值的累计 碎片质量百分比。碎石堆结构遭遇撞击后能产生速度 分布更为集中的碎片。从图 5中可看出在速度改变量 大小上,所有碎片均达到了防御要求。但需要注意的 是,在不同的速度改变方向上,即使速度改变量大小 相同,所得到的轨道偏移的效果仍有很大差别,需对 生成碎片的轨道分布进行统计分析。



图 5 完整结构和碎石堆结构小行星撞击产生碎片速度累计质量分布

Fig. 5 Cumulative normalized mass versus ejection speed distribution for the fragments of the monolithic target and the rubble-pile target

3.2.3 碎片轨道分布特性

为了评估撞击中碎片轨道转移的效果,图 6和图 7分别给出了两种结构撞击后碎片的轨道分布情况。碎 石堆结构遭遇撞击生成的碎片的轨道分布较为分散。 可看出撞击后仍有大量碎片滞留在原轨道区域附近。 这些碎片对地球的撞击威胁不能排除。









#### 3.3 碎片危害评估

从以上的分析中可看出仍有较大碎片位于与地球 撞击轨道交会的原轨道附近,为量化最终威胁碎片的 个数,通过二体轨道方程对所有碎片的轨道进行外推 10年(即在原预估撞击时间附近进行检测),检测其 是否与地球表面存在交点。表3给出了威胁碎片的统 计信息。可看出由于大块的碎片在动能撞击过程中均 转移至安全轨道,最终发生撞击的碎片质量较小,仅 发生空爆事件,不会对地面造成显著伤害。根据 Collins等<sup>[24]</sup>提出的方法,对威胁碎片的累计空爆能量 进行了评估,发现对于完整结构的小行星总预期撞击 能量约为6.07 MT,而对于碎石堆结构的小行星总预期

表 3 威胁碎片估计值

	Table 5 Es	timateu values of t	ne uamage
碎片直径	空爆能量当量	完整结构威胁	碎石堆结构威
/m	/MT	碎片个数	胁碎片个数
<20	0.02	93(直径4.95~	22(直径6.1~
	0~0.2	19.0 m)	16.5 m)
20~40	0227	1 (百谷 <b>20.2 m</b> )	2(直径20.3 m和
	0.2~2.7	I (E.E.20.2 III)	39.0 m)

综上,动能撞击方法能够有效规避撞击后的最大 剩余碎片和大多数碎片(尤其是质量较大的碎片), 但仍有部分较小碎片会与地球发生撞击。

# 4 结 论

作为可靠性和成熟度较高的小行星防御策略,动 能撞击方法将会产生一定量的威胁碎片。本文通过数 值仿真实验,针对两种结构的小行星,分析遭遇脉冲 偏离后的小行星及其碎片的轨道演化情况,从而得到 小行星逃逸碎片的分布情况,并评估最大剩余碎片和 逃逸碎片对地球的威胁。结果显示小行星很容易在撞 击的作用下破碎分解,并产生数量和质量均较为可观 的逃逸碎片。对威胁指数的分析表明动能撞击方式确 实有效减小了小行星的威胁程度。最大剩余碎片能够 通过针对相应提前防御时间选择合适的撞击条件来成 功规避,但部分逃逸碎片则会对地球造成撞击伤害。 与完整结构相比,针对碎石堆结构小行星的撞击防御 的总体效果更好,次生灾害主要为大质量碎片(取决 于原碎石堆结构的碎片构型分布)的撞击。本研究建 立了小行星高速撞击演化全过程仿真方法,并揭示了 小行星结构对动能撞击防御效果的影响,有助于未来 开展防御小行星的动能撞击任务设计。

## 参考文献

- Perna D, Barucci M A, Fulchignoni M. The near-Earth objects and their potential threat to our planet [J]. The Astronomy and Astrophysics Review, 2013, 21(1): 1-28.
- [2] Carusi A, Gehrels T, Helin E F, et al. Near-Earth objects: present search programs [M]. Gehrels T. Hazards Due to Comets and Astroids. Tucson: Univ. of Arizona, 1994: 127-147.
- [3] Larson S, Spahr T, Brownlee J, et al. The Catalina sky survey and southern hemisphere NEO survey [C]// Proceedings of the 1999 AMOS Technical Conference. kihei, HI: [s. n.], 1999: 182-186.
- [4] Stokes G H, Evans J B, Viggh E M, et al. Lincoln Near-Earth Asteroid Program (LINEAR) [J]. Icarus, 2000, 148: 21-28.
- [5] Mainzer A, Grav T, Bauer J, et al. NEOWISE observations of near-Earth objects: preliminary results [J]. The Astrophysical Journal, 2011, 743(2):156-172.
- [6] Giorgini J D, Benner L A, Ostro S J, et al. Predicting the Earth encounters of (99942) Apophis [J]. Icarus, 2008, 193(1): 1-19.
- [7] 马鹏斌,宝音贺西. 近地小行星威胁与防御研究现状[J]. 深空探测学报,2016,3(1):10-17.
  Ma P B, Baoyin H X. Research status of the near-Earth asteroids's

hazard and mitigation[J]. Journal of Deep Space Exploration, 2016, 3(1):10-17.

- [8] Rogers G, Izenberg N. Comparison of the efficiency of various asteroid hazard mitigation techniques [R]. Vail, Colorado: NASA NEO Workshop, 2006: 26-28.
- [9] Sanchez P, Colombo C, Vasile M, et al. Multicriteria comparison among several mitigation strategies for dangerous near-Earth objects
   [J]. Journal of Guidance, Control, and Dynamics, 2009, 32(1): 121-142.
- [10] Richardson D C, Leinhardt Z M, Melosh H J, et al. Gravitational aggregates: evidence and evolution [M]. Bottke Jr W F, Cellino A, Paolicchi P, et al. Asteroids III. Tucson, AZ: Univ. Arizona Press, 2002: 501-515.
- [11] Benavidez P G, Durda D D, Enke B L, et al. A comparison between rubble-pile and monolithic targets in impact simulations: application to asteroid satellites and family size distributions [J]. Icarus, 2012, 219(1):57-76.
- [12] Asphaug E, Ostro S J, Hudson R S, et al. Disruption of kilometre-sized asteroids by energetic collisions [J]. Nature, 1998, 393(6684):437-440.
- [13] Michel P, Benz W, Richardson D C. Disruption of fragmented parent bodies as the origin of asteroid families [J]. Nature, 2003, 421(6923):

608-611.

- [14] Flynn G J, Durda D D, Patmore E B, et al. Hypervelocity cratering and disruption of porous pumice targets: Implications for crater production, catastrophic disruption, and momentum transfer on porous asteroids [J]. Planetary and Space Science, 2015, 107: 64-76.
- [15] Okamoto T, Nakamura A M, Hasegawa S. Impact experiments on highly porous targets: cavity morphology and disruption thresholds in the strength regime [J]. Planetary and Space Science, 2015, 107: 36-44.
- [16] 张雄,廉艳平,刘岩,等.物质点法[M].北京:清华大学出版社,2013.
- [17] Liu P, Liu Y, Zhang X, et al. Investigation on high-velocity impact of micron particles using material point method [J]. Beijing: International Journal of Impact Engineering, 2015, 75: 241-254.
- [18] Liu P, Liu Y, Zhang X. Simulation of hyper-velocity impact on double honeycomb sandwich panel and its staggered improvement with internal-structure model[J]. International journal of mechanics and materials in design, 2016, 12(2): 241-254.
- [19] Ma S, Zhang X, Qiu X M. Comparison study of MPM and SPH in modeling hypervelocity impact problems [J]. International Journal of Impact Engineering, 2009, 36: 272-282.
- [20] Huang P, Zhang X, Ma S, et al. Shared memory OpenMP parallelization of explicit MPM and its application to hypervelocity impact [J]. CMES: Computer Modelling in Engineering & Sciences, 38(2):119-148, 2008.
- [21] Holmquist T J, Johnson G R, Cook W H. A computational constitutive model for concrete subjected to large strains, high strain rates, and high pressures [C]// The 14th International Symposium on Ballistics. Quebec, Canada: [s.n.], 1993.
- [22] Zhang Y, Baoyin H, Li J, et al. Effects of orbital ellipticity on collisional disruptions of rubble-pile asteroids [J]. Astrophysics and Space Science, 2015, 360(1): 1-16.
- [23] Chapman C R. The hazard of near-Earth asteroid impacts on Earth [J]. Earth and Planetary Science Letters, 2004, 222(1): 1-15.
- [24] Collins G S, Melosh H J, Marcus R A. Earth impact effects program: a web-based computer program for calculating the regional environmental consequences of a meteoroid impact on Earth [J]. Meteoritics & Planetary Science, 2005, 40(6): 817-840.

作者简介:

**李俊峰**(1964-),男,教授,博士生导师。主要研究方向:航天动力学 与控制。 通信地址:北京清华大学蒙民伟科技大楼N909(100084)

电话:(010)62797719

E-mail: lijunf@mail.tsinghua.edu.cn

# **Evaluation of Effects of Kinetic Impact Deflection on Hazardous Asteroids**

ZHANG Yun, LIU Yan, LI Junfeng

(School of Aerospace Engineering, Tsinghua University, Beijing 100084, China)

Abstract: The kinetic impact deflection would result in a number of unexpected hazardous fragments. For this reason, understanding the outcomes of impact is fundamental to assess the effects of this mitigation technique. The process of hyper-velocity impact of a small artificial aluminum projectile on an S-type asteroid is investigated with the material point method (MPM). In order to evaluate the impact threat of the resulting fragments posed to the Earth, the impact outcomes are transferred to the heliocentric orbit of a hazardous asteroid. A parallel N-body code is applied to propagate the evolution of these fragments in the solar system. The impact hazard of the fragments on the Earth is analyzed and the role of asteroid interior structures is explored. The results show that the structure of the simulated body is partially destroyed by the kinetic impactor. Some of the resulting fragments move backward along the impact direction, enhancing the deflection efficiency. Furthermore, the collision outcomes proved to be very dependent on the internal structure of the asteroid. The fragments produced from the monolithic target are much smaller than those from the rubble-pile one, while the size and speed distribution of fragments in the deflection, there are still a number of small resulting fragments posing threat to the Earth. The expected damage caused by the deflected monolithic target is larger than the rubble-pile target because of the exist of numerous small dangerous fragments. The method presented in this study can be used to infer the impact condition and outcomes in future planetary defense missions.

Key words: asteroids deflection; hyper-speed impact process; material point methods; N-body simulation

[责任编辑: 高莎, 英文审校: 任树芳]